



## Stabiilien mallien toteutustekniikkaa

- Tavoitteena laskea mahdollisimman tehokkaasti logiikkaohjelman  $P$  annetut kriteerit täyttävä(t) stabiili(t) malli(t).
- Täysin joukkoihin perustuvan stabiilien mallien karakterisoinnin perusteella hakuavaruus muodostuu olennaisesti joukon  $NA(P)$  (ohjelmassa  $P$  esiintyvät not-literaalit) osajoukoista.
- Rakennetaan asteittain stabiileja malleja rajaavaa osittaismallia (literaalijoukko  $FS$ ) ja pyritään karsimaan hakuavaruutta.
  - (i) Malleja rajaavat oletukset tehdään yksi kerrallaan.
  - (ii) Jokaisessa hakupisteessä lasketaan approksimaatio kaikille stabiileille malleille, jotka toteuttavat senhetkiset oletukset ja tutkitaan, onko mahdollisesti saavutettu konflikti.



☞ Saadaan Davis-Putnam -menetelmää muistututtava algoritmi stabiilien mallien laskemista varten.

- Toteutustekniikkaa analysoidaan mm. Simonsin väitöskirjassa:  
P. Simons [2000]: *Extending and Implementing the Stable Model Semantics*
- Lisäksi on toteutettu muuttujia sisältävien ohjelmien instantiointi:  
T. Syrjänen [1999]: *Implementation of Local Grounding for Logic Programs with Stable Model Semantics*
- Ohjelmat `smodels` ja `lparse` ovat saatavilla verkossa osoitteella  
<http://www.tcs.hut.fi/pub/smodels/>



## Approksimointiperiaatteet

- Laskettavat stabiilit mallit rajataan literaalijoukolla  $FS$ :
  - (i) Jos  $A \in FS$ , niin  $A \in M$  laskettaville stabiileille malleille  $M$ .
  - (ii) Jos  $\text{not } A \in FS$ , niin  $A \notin M$  laskettaville stabiileille malleille  $M$  (näitä vastaaville täysille joukoille  $F$  pätee  $\text{not } A \in F$ ).
- Tämä ehdot voidaan ymmärtää ohjelman  $P$  stabiiliin malliin  $M$  ja literaalijoukon  $FS$  välisenä *yhteensopivuutena*.

**Esimerkki.** Tarkastellaan normaalia logiikkaohjelmaa

$$P = \{ A \leftarrow \text{not } B, B \leftarrow \text{not } A, C \leftarrow \text{not } D, \\ D \leftarrow \text{not } C, E \leftarrow \text{not } F, F \leftarrow \text{not } E \}.$$

Nyt esim. literaalijoukko  $FS = \{A, \text{not } C\}$  on yhteensopiva ohjelman  $P$  stabiilien mallien  $M_1 = \{A, D, E\}$  ja  $M_2 = \{A, D, F\}$  kanssa.



- Approksimointi perustuu stabiilien mallien ala- ja ylärajaan:
  1. *Alaraja*  $LB(P, FS) \supseteq FS$  on literaalijoukko, joka on yhteensopiva jokaisen literaalijoukon  $FS$  kanssa yhteensopivan ohjelman  $P$  stabiilin mallin  $M \subseteq HB(P)$  kanssa.
  2. *Yläaraja*  $UB(P, FS) \subseteq HB(P)$  on atomilauseiden joukko, joka sisältää jokaisen literaalijoukon  $FS$  kanssa yhteensopivan ohjelman  $P$  stabiilin mallin  $M \subseteq HB(P)$ .
- Approksimaatio  $\text{expand}(P, FS)$  on pienin joukko  $FS'$ , joka sisältää  $FS$ :n ja on suljettu seuraavien sääntöjen suhteen:
  - (i) Jos literaali  $L \in LB(P, FS')$ , niin  $L \in FS'$ .
  - (ii) Jos atomi  $A \notin UB(P, FS')$ , niin  $\text{not } A \in FS'$ .
- Approksimaatio  $\text{expand}(P, FS)$  saadaan laskemalla ala- ja ylärajoja toistuvasti ja täydentämällä literaalijoukkoa  $FS$  (kunnes saavutetaan kiintopiste periaatteiden (i) ja (ii) suhteen).



## Approksimaatioiden toteutus

- Tavoitteena on, että alaraja  $LB(P, FS)$  ja yläraja  $UB(P, FS)$  voidaan laskea lineaarisessa ajassa.
- Vähintään yhtä tarkat rajat kuin WF-mallilla.
- Hakutilanne (osittaismalli  $FS$ ) hyödynnettävä tehokkaasti.
- Oletuksilla  $FS$  vielä (mahdollisesti) käytettävissä olevat säännöt:
 
$$P_{FS} = \{ H \leftarrow B_1 \wedge \dots \wedge B_m \wedge \text{not } B_{m+1} \wedge \dots \wedge \text{not } B_n \in P \mid FS \cap \{\text{not } B_1, \dots, \text{not } B_m, B_{m+1}, \dots, B_n\} = \emptyset \}.$$
- Määritellään literaalin  $L$  komplementti  $\bar{L}$  normaaliin tapaan:
 
$$\bar{A} = \text{not } A \text{ ja } \overline{\text{not } A} = A.$$
- Nyt  $P_{FS} = \{ H \leftarrow L_1 \wedge \dots \wedge L_n \in P \mid FS \cap \{\bar{L}_1, \dots, \bar{L}_n\} = \emptyset \}.$

© 2001 Teknillinen korkeakoulu, Tietojenkäsittelyteorian laboratorio



## Alaraja

**Määritelmä.** Alaraja  $LB(P, FS)$  on pienin joukko  $FS'$ , joka sisältää joukon  $FS$  ja on suljettu seuraavien periaatteiden suhteen:

- S1: Jos  $H \leftarrow L_1 \wedge \dots \wedge L_n \in P_{FS'}$  ja  $\{L_1, \dots, L_n\} \subseteq FS'$ ,  $H \in FS'$ .
- S2: Jos atomi  $H$  ei esiinny minkään ohjelman  $P_{FS'}$  säännön seurauksena, niin  $\text{not } H \in FS'$ .
- S3: Jos  $H \in FS'$  on täsmälleen yhden säännön  $H \leftarrow L_1 \wedge \dots \wedge L_n \in P_{FS'}$  seurauksena,  $\{L_1, \dots, L_n\} \subseteq FS'$ .
- S4: Jos  $\text{not } H \in FS'$ , sääntö  $H \leftarrow L_1 \wedge \dots \wedge L_n \in P_{FS'}$  ja  $\{L_1, \dots, L_{i-1}, L_{i+1}, \dots, L_n\} \subseteq FS'$ , niin  $\bar{L}_i \in FS'$ .
- S5: Jos jollekin atomille  $H$  sekä  $H \in FS'$  että  $\text{not } H \in FS'$ , niin kaikki literaalit kuuluvat joukkoon  $FS'$ .

© 2001 Teknillinen korkeakoulu, Tietojenkäsittelyteorian laboratorio



**Esimerkki.** Tarkastellaan ohjelmaa

$$P_1 = \{ A \leftarrow \text{not } B \text{ (R1)}, C \leftarrow A \text{ (R2)}, \\ B \leftarrow A \wedge \text{not } C \wedge \text{not } D \text{ (R3)}, D \leftarrow C \wedge \text{not } E \text{ (R4)} \}.$$

► Alarajan  $LB(P_1, \{\text{not } B\})$  laskenta:

Literaalit	Periaate	Käytettävissä olevat säännöt
$\text{not } B$	oletus	R1, R2, R3, R4
$A$	S1	R1, R2, R3, R4
$C$	S1	R1, R2, R4
$\text{not } E$	S2	R1, R2, R4
$D$	S1	R1, R2, R4

► Approksimaatio  $\text{expand}(P_1, \{\text{not } B\}) = \{\text{not } B, A, C, \text{not } E, D\}$  määrää jo stabiilin mallin  $\{A, C, D\}$  (johon atomi  $B$  ei kuulu).




**Esimerkki.** Tarkastellaan edelleen ohjelmaa

$$P_1 = \{ A \leftarrow \text{not } B \text{ (R1)}, C \leftarrow A \text{ (R2)}, \\ B \leftarrow A \wedge \text{not } C \wedge \text{not } D \text{ (R3)}, D \leftarrow C \wedge \text{not } E \text{ (R4)} \}.$$

► Alarajan  $LB(P_1, \{B\})$  laskenta:

Literaalit	Periaate	Käytettävissä olevat säännöt
$B$	oletus	R2, R3, R4
$A, \text{not } C, \text{not } D$	S3	R2, R3
$C$	S1	R2
kaikki literaalit	S5	

► Täten myös  $\text{expand}(P_1, \{B\})$  antaa kaikki literaalit  
 ohjelmalla  $P_1$  ei ole stabiilia mallia  $M$  siten, että  $B \in M$ .



## Yläraja

**Määritelmä.** Yläraja  $UB(P, FS)$  on pienin mallin ohjelmalle  $P'$ , joka saadaan poistamalla not-literaalit ohjelmasta  $P_{FS}$ .

**Esimerkki.** Tarkastellaan ohjelmaa

$$P_2 = \{ A \leftarrow \text{not } B, B \leftarrow \text{not } A, C \leftarrow \text{not } A, \\ D \leftarrow \text{not } C, E \leftarrow \text{not } D \}$$

Lasketaan ohjelmalle  $P_2$  esim. seuraavat ylärajat:

1.  $UB(P_2, \emptyset) = \{A, B, C, D, E\}$   
(koska lisäksi myös  $LB(P_2, \emptyset) = \emptyset$ , saadaan **expand** $(P_2, \emptyset) = \emptyset$ ).
2.  $UB(P_2, \{A\}) = \{A, D, E\}$ .
3.  $UB(P_2, \{\text{not } A\}) = \{A, B, C, D, E\}$ .



**Esimerkki.** Lasketaan samaiselle ohjelmalle

$$P_2 = \{ A \leftarrow \text{not } B, B \leftarrow \text{not } A, C \leftarrow \text{not } A, \\ D \leftarrow \text{not } C, E \leftarrow \text{not } D \}$$

approksimaatiot **expand** $(P_2, \{A\})$  ja **expand** $(P_2, \{\text{not } A\})$ .

1.  $LB(P_2, \{A\}) = \{A, \text{not } B, \text{not } C, D, \text{not } E\} = \mathbf{expand}(P_2, \{A\})$ .
2.  $LB(P_2, \{\text{not } A\}) = \{\text{not } A, B, C, \text{not } D, E\} = \mathbf{expand}(P_2, \{\text{not } A\})$ .

---

**Esimerkki.** Ohjelmalle  $P_3 = \{A \leftarrow \text{not } B, B \leftarrow B\}$  alaraja  $LB(P_3, \emptyset) = \emptyset$ , mutta yläraja  $UB(P_3, \emptyset) = \{A\}$ .

Näin voidaan päätellä  $\text{not } B$  (kts. **expand**). Tästä seuraa, että **expand** $(P_3, \emptyset) = \{A, \text{not } B\}$ , koska  $LB(P_3, \{\text{not } B\}) = \{A, \text{not } B\}$ .



## Ala- ja ylärajojen toteuttaminen

- ▶ Ala- ja ylärajoille voidaan antaa lineaarisen ajan toteutukset (käyttämällä Dowling-Gallier -tyyppisiä tietorakenteet).
- ▶ Tarkkuus on vähintään sama kuin WF-mallilla:  $\text{expand}(P, \emptyset)$  antaa ohjelman  $P$  WF-mallin.
- ▶ Hakutilanne (osittaismalli  $FS$ ) hyödynnetään dynaamisesti.

**Esimerkki.** Ohjelman  $P = \{A \leftarrow \text{not } B, B \leftarrow \text{not } A, A \leftarrow B\}$  tapauksessa approksimaatioksi  $\text{expand}(P, \{B\})$  saadaan  $\{A, B, \text{not } A, \text{not } B\}$ .

Ohjelman  $P \cup \{B\}$  WF-malli on  $\{A, B\}$  (konflikti ei tule esille)!



## Stabiilien mallien laskenta

```
function smodels( $P, FS, \varphi$ ): boolean;  
 $FS' := \text{expand}(P, FS)$ ;  
if conflict( $P, FS'$ ) returns true then return false  
else if NA( $P$ ) is covered by  $FS'$  then return test( $P, FS', \varphi$ )  
else  
   $\chi := \text{choose}(P, FS')$ ;  
  if smodels( $P, FS' \cup \{\chi\}, \varphi$ ) returns true then  
    return true  
  else return smodels( $P, FS' \cup \{\bar{\chi}\}, \varphi$ )  
  end if  
end if
```



Funktioiden tehtävät:

- Funktiota **test** käytetään löytyneiden mallien valintaan (parametri  $\varphi$  antaa valintakriteerit).
- Funktio **conflict**( $P, FS$ ) tarkistaa, sisältääkö saatu approksimaatio  $FS$  konfliktin ( $\{A, \text{not } A\} \subseteq FS$  jollekin  $A \in \text{HB}(P)$ ).
- Funktio **choose** toteuttaa hakuheuristiikan (paluuarvona literaali).
- Funktio **smodels** suorittaa *fokusoitua mallinetsintää*:

**smodels**( $P, FS, \varphi$ ) palauttaa arvon true

$\iff \exists P$ :n stabiili malli  $M = \text{Dcl}(P, \{\text{not } A \mid \text{not } A \in FS'\})$ ,  
joka on yhteensopiva  $FS$ :n kanssa ( $FS \subseteq FS'$ ) ja  
jolle **test**( $P, FS', \varphi$ ) palauttaa arvon true.



**Esimerkki.** Tutkitaan, kuuluuko atomi  $E$  ohjelman  $P$  kaikkiin stabiileihin malleihin etsimällä vastamalli, johon  $E$  ei kuulu.

Aloitetaan osittaismallista  $FS = \{\text{not } E\}$

(valintafunktio **test** palauttaa aina arvon true).

$$\begin{array}{l}
 P = \{ A \leftarrow \text{not } B, \\
 B \leftarrow \text{not } A, \\
 C \leftarrow A \wedge \text{not } B, \\
 C \leftarrow B \wedge \text{not } A, \\
 D \leftarrow \text{not } C, \\
 E \leftarrow \text{not } D \}
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{l}
 \text{not } E \\
 D \\
 \text{not } C \\
 \begin{array}{c|c}
 A & \text{not } A \\
 \text{not } B & B \\
 C & C \\
 \times & \times
 \end{array}
 \end{array}$$

 Kyllä kuuluu.

**Esimerkki.** Etsitään ohjelman

$$\begin{aligned}
 P = \{ & A \leftarrow C \wedge \text{not } B, \\
 & B \leftarrow \text{not } A, \\
 & C \leftarrow \text{not } D, \\
 & D \leftarrow \text{not } A \}
 \end{aligned}$$

stabiilit mallit (alussa  $FS = \emptyset$  ja **test** palauttaa aina true):

$A$	$\text{not } A$
$\text{not } D$	$B$
$C$	$D$
$\text{not } B$	$\text{not } C$

☞ Stabiilit mallit  $M_1 = \text{Dcl}(P, \{\text{not } B, \text{not } D\}) = \{A, C\}$  ja  $M_2 = \text{Dcl}(P, \{\text{not } A, \text{not } C\}) = \{B, D\}$ .

**Heuristiikka**

- Lookahead-teknikka: jokaiselle atomille  $A \in \text{NA}(P)$ , johon osittaismalli  $FS$  ei ota kantaa ( $A \notin FS$  ja  $\text{not } A \notin FS$ ), lasketaan  $FS_1 = \text{expand}(P, FS \cup \{A\})$  ja  $FS_2 = \text{expand}(P, FS \cup \{\text{not } A\})$
- Saadaan tarkempi alaraja:  
Jos  $FS_1$  sisältää konfliktin, lisätään  $\text{not } A$  joukkoon  $FS$  ja jos  $FS_2$  sisältää konfliktin, lisätään  $A$  joukkoon  $FS$ .
- $FS_1$  and  $FS_2$  antavat arvion jäljellä olevasta hakuavaruudesta.
- Heuristiikka: valitaan atomi, jolla on pienin arvioitu jäljellä oleva hakuavaruus.





## Arviointia

- Logiikkaohjelmat ja stabiilit mallit ilmaisuvoimainen rajoiteohjelmointiparadigma.  
(Esim. Boolean rajoitteet/lauselogiikka erikoistapaus).
- Hakuvaruuden rakenne poikkeaa lauselogiikan toteutuvuusongelmasta:
  - (i) Vain not-literaalit lisäävät hakuvaruutta.
  - (ii) Säännöt suunnattuina: Kerrostuneisuus rajaa hakuvaruutta.
    - ☞ Enemmän vapautta tietämyksen esittämiseen
- Toteutustekniikat parantuneet ratkaisevasti: mm. edellä kuvatun algoritmin tilavaativuus on lineaarinen ohjelman kokoon nähden.