



TEMPORAALIOLOGIIKKA

- Sovelletuimpia modaalilogiikkoja
- Aikatulkinta: mahdolliset maailmat mahdollisia ajanhetkiä
- Laskennallinen tulkinta: mahdolliset maailmat mahdollisia laskennan tiloja
- Formaali malli $\langle S, R, v \rangle$:
 sRt : t on (eräs) s :n mahdollinen tulevaisuus ja s on (eräs) t :n mahdollinen menneisyys.
 $\mathcal{M}, s \models \mathbf{F}Q$ joss $\mathcal{M}, t \models Q$ jollekin $t \in S$ jolle sRt .
 $\mathcal{M}, s \models \mathbf{P}Q$ joss $\mathcal{M}, t \models Q$ jollekin $t \in S$ jolle tRs .
 R usein transitiivinen.
 (lineaarinen/diskreetti/jatkuva/haarautuva...)



Dynaaminen logiikka

- Modaaliooperaattorit tapahtumille:
 $[a]P$ (P tosi aina tapahtuman a jälkeen)
- Tapahtumilla voi olla rakennetta:
 $a; b$ (sarjallistaminen)
 $a \cup b$ (epädeterministinen valinta)
 a^* (toisto)
 $P?$ (Testi: jos P tosi jatketaan muuten ei).

Esimerkki.

$[(P?; a) \cup (\neg P?; b)]Q$ ([if P then a else b] Q)

$[(P?; a)^*; \neg P?]Q$ ([while P do a] Q)



Muita operaattoreita:

- $\mathbf{G}Q = \neg \mathbf{F}\neg Q$; $\mathbf{H}Q = \neg \mathbf{P}\neg Q$
- Always $Q = \mathbf{G}Q \wedge Q \wedge \mathbf{H}Q$ (aina)
- \mathcal{U} (kunnes):
 $\mathcal{M}, s \models A \mathcal{U} B$ joss jollekin t, sRt , $\mathcal{M}, t \models B$ ja kaikilla $u \in S$, jos sRu ja uRt , niin $\mathcal{M}, u \models A$.
 $\Rightarrow \top \mathcal{U} B \leftrightarrow \mathbf{F}B$
- \mathcal{S} (siitä asti kun):
 $\mathcal{M}, s \models A \mathcal{S} B$ joss jollekin t, tRs , $\mathcal{M}, t \models B$ ja kaikilla $u \in S$, jos uRs ja tRu , niin $\mathcal{M}, u \models A$.
 $\Rightarrow \top \mathcal{S} B \leftrightarrow \mathbf{P}B$
- \mathbf{X} (seuraavassa tilassa): kaikissa/jossakin?
 Saavutettavuusrelaatioiden suhde ($R_{\mathbf{X}}$ vs. $R_{\mathbf{F}}$)?



Temporaalilogiikka rinnakkaisessa ja hajautetussa laskennassa

- Useita rinnakkaisia ja hajautettuja prosesseja
- Jaetut resurssit, koordinointi, kommunikointi
- Keskeytyksetön toiminta
- Reaktiivisuus, epädeterministisyys
- Esimerkkejä: käyttöjärjestelmät, tietoliikenneprotokollat, laitteistokomponentit, ohjausjärjestelmät, ...

Reaktiivisten järjestelmien suunnittelu

- Ko. järjestelmien suunnittelu haastavaa:
 - Virhetilanteet usein vaikeasti toistettavissa
 - Käyttäytyminen “ääretön”
- Tarvitaan uusia menetelmiä:
 - (i) Virheet paikallistettava mahdollisimman aikaisessa vaiheessa suunnittelua/toteutusta.
 - (ii) On pystyttävä käsittelemään päättymättömiä ajoja.

Temporaalilogiikan soveltaminen

- Oikeellisuuden todistaminen
 - Järjestelmän toiminta ja oikeellisuusehdot mallitetaan temporaalilogiikan lauseina
 - Todistus (että oikeellisuusehdot seuraavat järjestelmän ominaisuuksista) temporaalilogiikan avulla (yleensä kompositionaalisesti)
 - Virhealtista ja vaikeasti automatisoitavissa
- Ohjelmasynteesi
 - Ohjelman määrittely temporaalilogiikalla
 - Määrittelyn malli antaa ohjelman
 - Helpommin automatisoitavissa (jopa ajettavat temporaalispesifikaatiot mahdollisia)

Temporaalilogiikka

- Formaali malli järjestelmän käyttäytymiselle.
- Kieli, jolla voidaan määritellä järjestelmän ominaisuuksia.

Esimerkki.

 - Keskinäinen poissulkeminen: $\mathbf{G}\neg(at_i(m) \wedge at_j(m'))$
 - Oikeellisuus:

(Osittainen: jos ehto P pätee ohjelman alkutilanteessa m_0 , ehto Q pätee lopputilanteessa m_e .)

$$at(m_0) \wedge P \rightarrow \mathbf{G}(at(m_e) \rightarrow Q)$$

(Kokonaisoikeellisuus: lisäksi ehto, että ohjelma pysähtyy.)

$$at(m_0) \wedge P \rightarrow \mathbf{F}(at(m_e) \wedge Q)$$
 - Ei turhia toimintoja: (vastaus v_i vain saatuun pyyntöön p_i):

$$\mathbf{F}v_i \rightarrow (\neg v_i) \cup p_i$$

Temporaalilogiikan soveltaminen (II)

- Mallintarkastus
 - Tarkastetaan, onko järjestelmän mallilla halutut ominaisuudet
 - Tutkittavat ominaisuudet temp. logiikalla
 - Tehokkaita mallintarkastimia kehitetty
- Sovelletuimmat temporaalilogiikat: CTL ja LTL

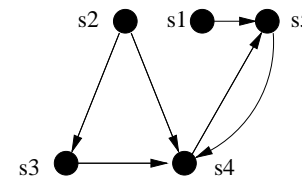
CTL (Computation Tree Logic)

- Temporaalioperaattorit pareja:
 - Polkukvanttori (A/E)
 - temporaalioperaattori (X/U/G/F)
- Syntaksi
 - Jokainen atomilause on CTL-lause.
 - Jos P, Q ovat CTL-lauseita, niin $P \wedge Q, \neg P, \mathbf{AX}P, \mathbf{A}(PUQ), \mathbf{E}(PUQ)$ ovat myös.
- Esimerkkejä: $(P \wedge Q) \wedge \neg Q$
 $\mathbf{AX}(P \wedge \neg Q)$
 $\mathbf{E}(\mathbf{AX}PUQ)$

CTL semantiikka

- CTL:n mallit ovat mahdollisten maailmojen malleja $\langle S, R, v \rangle$, joissa saavutettavuusrelaatio R on sarjallinen.
- Huom. R on operaattoriin X liittyvä relaatio.
- Täysi polku on ääretön sarja s_0, s_1, \dots tiloja siten, että kaikilla i : $s_i R s_{i+1}$. (Yksi tilasta s_0 lähtevän laskentapuun haara).

Esimerkki. Mallissa M :



Täysiä polkuja esim.

$s_1, s_5, s_4, s_5, s_4, \dots$
 $s_2, s_4, s_5, s_4, \dots$
 $s_2, s_3, s_4, s_5, s_4, \dots$

CTL

- Huom. X/U -operaattorien sisäkkäisyys ja Boolean yhdistelmät rajoitettuja:
 - \mathbf{AXAXP} CTL-lause mutteivat \mathbf{AXXP} ja $\mathbf{A}\neg\mathbf{XP}$
- Muut operaattorit ($\mathbf{EX}, \mathbf{AG}, \mathbf{EG}, \mathbf{AF}, \mathbf{EF}$) määritellään lyhennysmerkintöinä annettujen operaattoreiden avulla.
- CTL kuvaa laskentapuun ominaisuuksia ja kvanttoreilla voidaan kertoa, päteekö tietty ominaisuus jollekin vai kaikille tilasta lähteville haaroille.
 - Esim. \mathbf{AXP} (kaikilla laskentapoluilla seuraavassa tilassa P)
 - $\mathbf{E}(PUQ)$ (on olemassa polku, jossa P kunnes Q)

CTL Semantiikka (II)

Määritellään milloin CTL-lause on tosi tilassa s ($\mathcal{M}, s \models P$):

- $\mathcal{M}, s \models P$ joss $v(s, P) = \text{true}$, kun P on atomilause
- $\mathcal{M}, s \models \neg P$ joss $\mathcal{M}, s \not\models P$.
- $\mathcal{M}, s \models P \wedge Q$ joss $\mathcal{M}, s \models P$ ja $\mathcal{M}, s \models Q$.
- $\mathcal{M}, s \models \mathbf{AX}P$ joss $\mathcal{M}, t \models P$ kaikille t , joille sRt .
- $\mathcal{M}, s \models \mathbf{A}(PUQ)$ joss mallissa \mathcal{M} kaikille täysille poluille (s_0, s_1, \dots) missä $s = s_0$, on olemassa i , jolle $\mathcal{M}, s_i \models Q$ ja kaikille $j < i$, $\mathcal{M}, s_j \models P$.
- $\mathcal{M}, s \models \mathbf{E}(PUQ)$ joss mallissa \mathcal{M} on olemassa täysi polku (s_0, s_1, \dots) siten, että $s = s_0$ ja on olemassa i , jolle $\mathcal{M}, s_i \models Q$ ja kaikille $j < i$, $\mathcal{M}, s_j \models P$.

CTL Semantiikka (III)

Esimerkki. Olkoon edellisessä mallissa M :

$v(P, s_4) = \text{true}$ ja muutoin $v(P, s) = \text{false}$ sekä
 $v(Q, s_2) = \text{true}$ ja muutoin $v(Q, s) = \text{false}$.

Nyt $\mathcal{M}, s_2 \not\models \mathbf{AX}P$ mutta $\mathcal{M}, s_3 \models \mathbf{AX}P$

$\mathcal{M}, s_2 \not\models \mathbf{A}(QUP)$ mutta $\mathcal{M}, s_2 \models \mathbf{E}(QUP)$

$\mathcal{M}, s_3 \not\models \mathbf{E}(QUP)$ mutta $\mathcal{M}, s_4 \models \mathbf{A}(QUP)$

LTL (Linear Temporal Logic)

- Lineaarisen ajan temporaalilogiikka, jossa operaattorit $\mathbf{X}, \mathbf{U}, \mathbf{G}, \mathbf{F}$
- Syntaksi:
 - Jokainen atomilause on LTL-lause.
 - Jos P, Q ovat LTL-lauseita, niin $P \wedge Q, \neg P, \mathbf{X}P, \mathbf{P}UQ$ ovat myös.
- Esimerkkejä:
 - $\neg \mathbf{X}(P \wedge \neg Q)$
 - $\mathbf{X}(\mathbf{X}(\mathbf{X}P U(Q \wedge P)) \wedge P)$
- Operaattorit (\mathbf{G}, \mathbf{F}) näiden avulla lyhennysmerkintöinä.
- Huom. \mathbf{X}/\mathbf{U} -operaattorien sisäkkäisyys ja Boolean yhdistelmät mahdollisia: $(\mathbf{X}\neg \mathbf{X}P)U(\mathbf{X}P)$

CTL

- Lyhennysmerkintöjä:

EXP: $\neg \mathbf{AX} \neg P$ **AGP:** $\neg \mathbf{EF} \neg P$

AFP: $\mathbf{A}(\top U P)$ **EGP:** $\neg \mathbf{AF} \neg P$

EFP: $\mathbf{E}(\top U P)$

- Huomaa **refleksiivisyys ja transitiivisuus** operaattorissa \mathbf{U} :

Esimerkki. Jos $\mathcal{M}, s_0 \models P$, niin $\mathcal{M}, s_0 \models \mathbf{A}(QUP)$ ja $\mathcal{M}, s_0 \models \mathbf{E}(QUP)$
 (ja siis esim. $\mathcal{M}, s_0 \models \mathbf{AFP}$).

Jos $s_0 R s_1, s_1 R s_2$ ja $\mathcal{M}, s_2 \models P$, niin $\mathcal{M}, s_0 \models \mathbf{E}(\top U P)$ (= **EFP**).

LTL semantiikka

LTL-malli kuten CTL-malli mutta lauseet tulkitaan täysillä poluilla (eikä tiloissa kuten CTL:ssä).

Jos $x = (s_0, s_1, \dots)$ täysi polku, $x^i = (s_i, s_{i+1}, \dots)$

Määritellään milloin mallissa \mathcal{M} lause P on tosi täydellä polulla x
 $(\mathcal{M}, x \models P)$

- $\mathcal{M}, x \models P$ joss $v(s_0, P) = \text{true}$, missä $x = (s_0, s_1, \dots)$ ja P atomilause.
- $\mathcal{M}, x \models \neg P$ joss $\mathcal{M}, x \not\models P$.
- $\mathcal{M}, x \models P \wedge Q$ joss $\mathcal{M}, x \models P$ ja $\mathcal{M}, x \models Q$.
- $\mathcal{M}, x \models \mathbf{X}P$ joss $\mathcal{M}, x^1 \models P$
- $\mathcal{M}, x \models \mathbf{P}UQ$ joss on olemassa i , jolle $\mathcal{M}, x^i \models Q$ ja kaikille $j < i$ $\mathcal{M}, x^j \models P$.

LTL semantiikka (II)

Esimerkki. Edellisessä mallissa M täydet polut

$x_1 = (s_2, s_3, s_4, s_5, s_4, \dots)$ ja

$x_2 = (s_2, s_4, s_5, s_4, \dots)$

Nyt $M, x_1 \not\models \mathbf{XP}$ mutta $M, x_2 \models \mathbf{XP}$

$M, x_1 \not\models \mathbf{QUP}$ mutta $M, x_2 \models \mathbf{QUP}$

CTL*

$\text{CTL}^* = \text{CTL} + \text{LTL}$

(CTL: tilalauseet/LTL: polkulauseet)

CTL*-lauseita ovat seuraavilla säännöillä saatavat **tilalauseet**.

- Jokainen atomilause on tilalause.
- Jos P, Q ovat tilalauseita, niin $P \wedge Q$ ja $\neg P$ ovat myös.
- Jos P on polkulause, niin \mathbf{EP} ja \mathbf{AP} ovat tilalauseita.
- Jokainen tilalause on polkulause.
- Jos P, Q ovat polkulauseita, niin $P \wedge Q$ ja $\neg P$ ovat myös.
- Jos P, Q ovat polkulauseita, niin \mathbf{XP} ja \mathbf{PUQ} ovat polkulauseita.

Esim. $\mathbf{E}\neg(\mathbf{PUQ})$ CTL*-lause mutta $\neg(\mathbf{PUQ})$ ei.

LTL

- Lyhennysmerkintöjä:

FP: $\top \mathbf{U} P$

GP: $\neg \mathbf{F} \neg P$

∞
FP: **GFP**

∞
GP: **FGP**

PBQ: $\neg((\neg P)\mathbf{U}Q)$

- Huomaa **refleksiivisyys ja transitiivisuus** operaattorissa **U**:

Esimerkki. Jos $\mathcal{M}, x \models P$, niin $\mathcal{M}, x \models (\mathbf{QUP})$.

Jos $\mathcal{M}, x \models \mathbf{X}^i P$ jollekin $i \geq 0$, niin $\mathcal{M}, x \models (\top \mathbf{U} P)$.

Itse asiassa kaikilla \mathcal{M}, x pätee esimerkiksi:

$\mathcal{M}, x \models \mathbf{GP} \rightarrow P$ ja $\mathcal{M}, x \models \mathbf{GP} \rightarrow \mathbf{GGP}$

Semantiikka:

- $\mathcal{M}, s_0 \models P$ joss $v(s_0, P) = \text{true}$, kun P on atomilause.
- $\mathcal{M}, s_0 \models \neg P$ joss $\mathcal{M}, s_0 \not\models P$.
- $\mathcal{M}, s_0 \models P \wedge Q$ joss $\mathcal{M}, s_0 \models P$ ja $\mathcal{M}, s_0 \models Q$.
- $\mathcal{M}, s_0 \models \mathbf{EP}$ joss mallissa \mathcal{M} on olemassa täysi polku $x = (s_0, s_1, \dots)$, jolle $\mathcal{M}, x \models P$
- $\mathcal{M}, s_0 \models \mathbf{AP}$ joss mallissa \mathcal{M} kaikille täysille poluille $x = (s_0, s_1, \dots)$, $\mathcal{M}, x \models P$
- $\mathcal{M}, x \models P$ joss $\mathcal{M}, s_0 \models P$, missä $x = (s_0, s_1, \dots)$ ja P tilalause.
- $\mathcal{M}, x \models \neg P$ joss $\mathcal{M}, x \not\models P$
- $\mathcal{M}, x \models P \wedge Q$ joss $\mathcal{M}, x \models P$ ja $\mathcal{M}, x \models Q$.
- $\mathcal{M}, x \models \mathbf{XP}$ joss $\mathcal{M}, x^1 \models P$
- $\mathcal{M}, x \models \mathbf{PUQ}$ joss on olemassa i , jolle $\mathcal{M}, x^i \models Q$ ja kaikille $j < i$ $\mathcal{M}, x^j \models P$.